

STRUKTUROVANÝ ŽIVOTOPIS

Vjačeslav Usmanov, Ing., Ph.D.



Osobní údaje

Datum a místo narození	14.09.1978
Adresa bydliště	Praha
Telefon	(+420) 224 35 3981
E-mail	vyacheslav.usmanov@fsv.cvut.cz
Státní příslušnost	Česká republika
Rodinný stav	Ženatý

Pracovní zkušenosti a odborná aktivita

2019-doposud	ČVUT v Praze, Fakulta stavební, Katedra technologie staveb, Odborný asistent, Výuka předmětů magisterského programu (SW MS Project, SW Primavera, SW Rhino, SW Visio, Časové plánování výstavby) a doktorského programu (Programování robotů, Robotizace ve stavebnictví), Vedoucí laboratoře – Robotizace stavebních procesů, Programátor průmyslových robotů KUKA
2016-2018	ČVUT v Praze, Fakulta stavební, Katedra technologie staveb, Vědecko-výzkumný pracovník, Výuka předmětů bc. programu, správa webu katedry
2009-2016	ČVUT v Praze, Fakulta stavební, Katedra technologie staveb, Technicko-hospodářský pracovník, Výuka předmětů bc. programu, správa webu katedry
2005-2016	Bobr-stav alfa, s.r.o., Praha, Programátor Správa internetového portálu: www.celysvet.cz (návštěvnost 35000 UIP/denně)
2004-2006	Bobr-stav alfa, s.r.o., Praha (Realitní kancelář), Jednatel
1999-2001	Vjatka-Rosstorg o.o.o., m. Kirov, Rusko, Vedoucí manažer řetězce obchodů (12 obchodů, kolem 200 zaměstnanců), Management, marketing, personální management
1996-1998	Vjatka-Rosstorg o.o.o., m. Kirov, Rusko, Programátor, Tvorba a správa sítě, účetní program

Odborná a vědecká činnost

Počet a charakter publikací	1xWoS, 8xSCOPUS, 25xostatní
Další výsledky vědecké činnosti	Laboratorní výzkum (www.robostav.cz) Navrhovatel a úspěšný řešitel grantů (TAČR 2019-2021, FRVŠ 2013, SGS 10, 11, 13, 15) Prihláška vynálezu Robotický zdící systém PV 2021-282 a Užitný vzor Robotický zdící systém č. 35 216 (prihláška 2021-38881)

Dosažené zvýšení kvalifikace v oboru

Typ kvalifikace a poskytovatel	Školení / Beckhoff Automation s.r.o.
Získané certifikáty	PLC programování a diagnostika ve TwinCAT 3 dle IEC 61131-3 (Beckhoff): 2018
Typ kvalifikace a poskytovatel	Školení / KUKA Robotics
Získané certifikáty	Programování robota 2 KUKA (KRC4): 2017
Typ kvalifikace a poskytovatel	Školení / KUKA Robotics
Získané certifikáty	Certifikát: Základy programování robota KUKA (KRC4): 2015

Vzdělání

Dosažená kvalifikace, datum udělení titulu	Ukončené vysokoškolské (Ph.D.), 16.05.2016
Název a typ organizace	ČVUT v Praze, Fakulta stavební
Obor vzdělání	v doktorském programu: Stavební inženýrství, v oboru: Pozemní stavby. Název disertační práce: K matematickému modelování a optimalizaci stavebních procesů . Školitel: prof. Ing. Čeněk Jarský, DrSc.
Dosažená kvalifikace, datum udělení titulu	Druhé vysokoškolské (Inženýr), 2008
Název a typ organizace	ČVUT v Praze, Fakulta stavební
Obor vzdělání	v magisterském programu: Stavební inženýrství , v oboru: Pozemní stavby a konstrukce, modul: Technologie staveb
Dosažená kvalifikace, datum udělení titulu	První vysokoškolské (Magistr), 2000
Název a typ organizace	VjatGTU (Vyatka State University), m. Kirov, Rusko
Obor vzdělání	v magisterském programu: Účetní (ekonomické vzdělání).

Cizí jazyky a jiné znalosti a dovednosti

Znalost cizího jazyka a dosažená úroveň	Český jazyk – aktivně Anglický jazyk – středně pokročilý Ruština – mateřský jazyk
Znalost práce s počítačem (speciální programy)	Programování: PHP, MySQL, JavaScript, HTML, CSS, Visual Basic, správa serveru (Linux/CentOs) 3D vizualizace: Rhino+Grasshopper (3D VPL), Babilon Web (3D web modelování), Oculus VR Modelování staveb: Autodesk Revit (BIM/IFC), Matlab (Simulink) Technologie staveb: MS Project, MS Visio, Contec, Primavera Navrhování HW: Autodesk Nastran, Autodesk Inventor Ostatní: WorkVisual, Kuka Sim, Adobe Premiere

Seznam nejvýznamnějších projektů

2019-2021 TAČR TH04010329	Autonomní robotický stavební systém, ČVUT v Praze, Fakulta stavební, Katedra technologie staveb, 2019-2021, vedoucí týmu, rozpočet projektu 12,5 mil. Kč, výzkumný tým: 11 pracovníků http://www.robostav.cz/robostav-foto-video https://youtu.be/4XmYAPAaf2M
2013 FRV 1276 G1	Inovace předmětů Informační technologie a Využití výpočetní techniky při přípravě staveb, ČVUT v Praze, Fakulta stavební, Katedra technologie staveb, 2013-2013, řešitel
2018 TRIO FV30062	Možnosti využití deponovaných popílků z uhelných elektráren, ČVUT v Praze, 2018, spoluřešitel
2017-2019 SGS17/165/OHK1/3T/11	Modelování průmyslového robotického zdicího systému, ČVUT v Praze, Fakulta stavební, Katedra technologie staveb, 2017-2019, spoluřešitel
2015-2016 SGS15/126/OHK1/2T/11	Funkční model malířského robota, ČVUT v Praze, Fakulta stavební, Katedra technologie staveb, 2015-2016, spoluřešitel
2011-2012 SGS11/099/OHK1/2T/11	Matematické modelování a optimalizace strojních stavebních sestav, ČVUT v Praze, Fakulta stavební, Katedra technologie staveb, 2011-2012, řešitel

Seznam nejvýznamnějších výsledků

Software ARSS	Speciální SW pro robotické zdění, 2019 https://youtu.be/Jrl9z3M7494
Software AR3DS	Speciální SW pro aditivní stavební výrobu, 2020 https://youtu.be/aVS5W5WqOw4
Software ARMS	Speciální SW pro robotické malby, 2020 https://youtu.be/1JVGZhMYh38
Poloprovoz	Robotická autonomní stavební výroba nosných a nenosných stěn, 2021 (v současné době probíhá implementace výsledku) https://youtu.be/4XmYAPAAf2M
Ověřená technologie	Technologie robotického zdění, 2021 (v současné době probíhá implementace výsledku)
Užitný vzor	PUV2021-38881 Robotický zdicí systém, 2021 https://isdv.upv.cz/webapp/resdb.print_detail.det?pspis=PUV/38881
Článek (WoS) BIM/IFC	Digital Plan of Brickwork Layout for Robotic Bricklaying Technology, SUSTAINABILITY. 2021, 13(7), ISSN 2071-1050 (využívání pro vzdělávání) https://youtu.be/-UUKRMR5U7A

Ostatní

Řídicí průkaz	Skupina B
Sport	Street workout, švihadlo

V Praze dne 11.07.2022